PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-231222

(43) Date of publication of application: 27.08.1999

(51)Int.Cl.

G02B 21/00 G02B 6/32

GO2B 26/10

(21)Application number: 10-029341

(71)Applicant: CARL ZEISS JENA GMBH

(22)Date of filing:

27.01.1998

(72)Inventor: GUENTER SCHOPPE

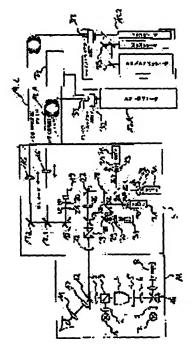
WILHELM STEFAN DR SIMON ULRICH HARTMUT HEINZ BERNHARD GRABLER

(54) MICROSCOPE WITH SCANNING UNIT, AND ARRANGEMENT THEREFOR AND OPERATION METHOD THEREFOR

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To couple radiation, preferably, laser radiation, to a scanning head having a scanning unit deflecting at least two-dimensionally.

SOLUTION: In this microscope, radiation, preferably, laser radiation, is focused on an object 5 through an objective lens 4 of the microscope M, and is coupled to a scanning head S through at least one visible ray optical fiber 14, and collimator lenses 16 for collimating the exiting radiation diverged at the fiber end parts are arranged at the fiber end parts of the scanning head, and couple the radiation, preferably, the laser radiation, to the scanning head S having a scanning unit 34 deflecting at least two-dimensionally.



2

走査ユニット付顕微鏡、そのための配置および操作方法

(19)日本四巻野庁 (JP)

(2) D 噩 华 뺚 Þ 数(A)

(11)特斯出廣公開每今

特開平11-231222

(43)公開日 平成11年(1999)8月27日

26/10 26/32	G02B 21/00	(51) Int Cl.*	
		数别記号	
26/10	G02B 21/00	F 1	
ဂ			

審査請求 未確求 請求項の数19 FD (全 11 頁)

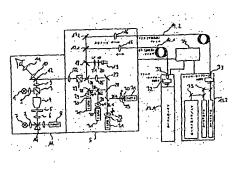
最集页门联个	-		
(74)代理人 弁理士 松田 告躬	(74)代理		
୬ቲ 6			
D-07743 イエナ ソフィエン ストラ			
(72)発明者 ステファン ウイルヘルム	(72)発明		
ー・ ストラッセ 24	_		
ローの745 イエナ ハンス・アイスラ			
(72)発明者 ギュンター ショッベ	(72)発明		
ドプロムナーデ 1 a			
ドイツ ローの745 イエナ タッツェン			
*			
ト ミット ペシュレンクテル ハフツン		平成10年(1998) 1 月27日	(22)出版日
カール ツァイス イエナ ゲゼルシャフ			
(71) 出版人 396000455	(71)出版	特層 平10-29341	(21)出版等中

(54) 【発明の名称】 忠樹ユニット付置教諭、そのための記憶および操作方法

(57) [聚物]

Sに結合するための配置。 二次元で偏向する走査ユニット34を有する走査ヘッド 【嫖題】 放射、好ましくはレーザ放射を、少なくとも

いて、ファイバ端部で兜散して出る放射をコリメートす ための配置、走査ユニット付頭微鏡、および操作方法。 する走査ユニット34を有する走査ヘッドSに結合する 射、好ましくはレーザ放射を、少なくとも二次元で偏向 もためのロンメート・レンズ16が結婚されており、核 なくとも一つの可視光線ファイバ14を通じて走査へ» Mの対物レンズ4を通じて対象物5に結点合せされ、少 ドSが結合され、走査ヘッドにおけるファイバ娼部にお 放射、好ましくはレーザ放射が、顕微鏡



1 1

【特許額水の周囲】

少なくとも一つの可視光線ファイバを通じて走査ヘッド の対物ワンズを通じて対象物に焦点合せされ、 【請求項1】 放射、好ましくはレーザ放射が、顕微鏡

誤た発表した出る板気がロジメートするためのロジメー **走換ヘッドにおけるファイバ提書において、ファイバ塩** ト・フンズが問題されたおり、

向する走査ユニットを有する走査ヘッドに結合するため 放射、好ましくはレーザ放射を、少なくとも二次元で個

5

いる、請求項1に記載の配置。 部までの距離を変えるために移動するように形成されて 【翻求項2】 コリメート・ワンズが、そのファイバ塩

合された放射、および/またはさまざまな色収整のため り付けられている、翻水収2に記載の配置。 **つどさまざまなコリメート・レンズがファイバ出口に取** のために、結合が複数のファイバを通じて行われ、その [路 好 好 3] 【請求項3】 さまざまな波長および/または波長領域 一つのファイバを通じた複数の波成の結

る、請求項2に記載の配置を操作するための方法。 **に、ロリメート・ワンズの波長に応じた移動がなされ** ーしの設成の行めに、ロンメート・フソ

めの方法。 な方向に行われる、請求項2に記載の配置を操作するた **犬の移動によって、焦点位置の閲覧が二次元偏向に垂直**

対物フンスを通じて対象物に抵点合せされ、 【鯖氷項5】 放射、好ましくはレーザ放射が顕微鏡の

にAOTFが配置されている、 が結合され、UVレーザと可視光線ファイバ入口との間 少なくとも一つの可視光線ファイバを通じて走査ヘッド

放射、好ましくはレーザ放射を少なくとも二次元で偏向 する走査ユニットを有する走査ヘッドに結合するための

を通過するように向けられる、請求項5に記載の配置を が可視光線ファイバ入口に向けられ、あるいはそのそば 【請求項6】 AOTFの方向操作によって、UV放射

メントによって走査ヘッドに結合されたレーザ放射を贈 いて第1後出エレメントに向けられ、この第1後出エレ 【請求項7】 結合された放射の一部が放射分割器を通

視するための配置。 ルタが準備されている、鯖灰頂7に記載の配置。 に、光線経路において検出エレメントに交換可能なレム 【請求項8】 レーザ放射を波長に応じて監視するため

の調整信号である、請求項7または8に記載の配置。 または結合された放射の他のパラメータを調節するため 【婦犬母10】 第1夜出エフメントの夜出信与と同時 【婦戌母9】 後出信号が、レーザ出力、レーザ指皮

に、少なへとも解2後出エレメントの後出信売が受け段

俊するために結復光線経路に存在する、請求項7から9 の少なくとも一項に記載の配置を操作するための方法。 られ、この信号は、走班された対象物から出る放射を組 【類求項11】 第2数出エフメントによって哲麗され

するために検出ユニットが準備され、 が、妨害信号および信号変動を抑制するために数学的 る信号と第1後出エレメントによって把題される信号と る、額求項10に記載の配置を走査するための方法。 に、好ましくは除算または減算によって互いに結ばれ 【請求項12】 忠蛮された刘粲物から出る放射を把題

の対勢フンズの気温に破洗する中国に配面され、 段教院の対物アンズによって作られる固体を与すために これらのチャネルには、関節可能な共焦点数りが顕微鏡 この被出ユニットは複数の共揺点被出チャネルを持し、

共抵点校りの面に被出チャネルに共通のフンズを導体

5

走査ユニットを有する顕微鏡。 耳ーレンズからなることが名判である、 この共通アンズは好ましへは一つの光季弱なならなり、

この技別は技数の共気点を出チャネンの中でに一ム・ス するために検出ユニットが準備され、 【請求項13】 走査された対象物から出る放射を把握

25 校りが政策統の対称アンスの共国に研究する中国に院置 これらのチャネルには、光軸の方向に移動可能な共焦点 **プリッタを通じて分配され、**

走査ユニットを有する顕微鏡。

するために検出ユニットが準備され、 【請求項14】 定査された対象物から出る放射を把題

ម これらのチャネルには、光軸に対して低度に移動可能な この放射は複数の共気点後出チャネルの中でに一ム・ス **プリッタを通じて分配され、**

共焦点数)が開発観の対物フンズの低回に接続する中国

S 走査ユニットを有する明教説。 に配置されている、

項14に記載の建立ユニットを有する顕微鏡。 がアーム・スプリッタ交換設置として形成された、翻状 【請求日15】 少なくとも一つのピーム・スプリッタ

8 既口欲りの光動が治済の移動が、少なへかもししのカー 項15に記載の配置を操作するための方法。 ム・スプリッタ交換製図の位置に応じて行われる、請求 【緯状頃16】 簡節手段によって、少なくとも一つの

節のため、かり/または現象鏡および/または危強ユニ 【請求項17】 閉口絞りの移動が、特定の波長への調

జ 行われる、請求項17に記載の方法。 ットの結婚された要素の色収益を指揮するために行われ の結像された要素を交換する場合に、閉口板りの移動 か、その部政結復された製造のために記憶された位置に る、請求項13に記載の配置を操作するための方法。 【辯求項18】 結御手段による特に顕微鏡対物レンス

走査ユニット付顕微鏡、そのための配置および操作方法

8

【発明の詳細な説明】 [1000]

およびその操作方法に関する。 顕微鏡における放射を走査ヘッドに結合するための配度 [0002] 【発明の属する技術分野】本発明は、走査ユニット付き

元で偏向する走査ユニットを有する走査ヘッドに結合す おり、仮射、好ましくはレーザ放射を、少なへとも二次 までの距離を変えるために移動できるように配置されて **において、ファイバ塩鋁で発散して出る奴別をロリメー** 査ヘッドが結合され、走査ヘッドにおけるファイバ協問 せされ、少なくとも一つの可視光線ファイバを通じて走 **ザ放射が、顕微鏡の対物レンズを通じて対象物に焦点合** やための質問ためる。 下するためのロシメート・ワンズダ、木のファイス提出 【幾明の実施の熔模】本発明は、放射、好ましくはレー 8 5

被長および/または被長器域のために、複数のファイバ **メガファイバ出口に取り付けられている配置。** を通じて行われ、そのつどさまざまなコリメート・レン 【0003】放射の走査ヘッドへの結合が、さまざまな

された放射、および/またはさまざまな色収差のため うに操作するための方法。 【0004】一つのファイバを通じた複数の液成の結合 コンメート・ワンスの被長に応じた移動ができるよ

の移動によって、焦点位置の閲覧が二次元偏向に垂直な 方向に行われるように操作するための方法。 【0005】一つの滋味のために、ロリメート・レンス

配置されている、放射、好ましくはレーザ放射を少なく 物レンズを通じて対象物に焦点合せされ、少なくとも一 に結合するための配置。 とも二次元で偏向する走査ユニットを有する走査ヘッド **リVレーザと可視光線ファイバ入口との間にAOTFが** つの可視光線ファイバを通じて走査ヘッドが結合され、 【0006】放射、好ましくはレーザ放射が顕微鏡の対

可視光線ファイバ入口に向けられ、あるいはそのそばを ントによって走査ヘッドに結合されたレーザ放射を監視 **た紙1被出よフメントに向けるち、この紙1被出よフメ** 通過するように向けられるように操作するための方法。 【0007】AOTFの方向操作によって、UV放射が 【0008】結合された放射の一部が放射分割器を通じ

【0009】レーザ放射を波長に応じて脂模するため

ا ن

ルタが準備されている配置。

たは結合された放射の他のバラメータを調節するための 【0010】検出信号が、レーザ出力、レーザ強度、ま

するために結像光線経路に存在するように操作するため れ、この信号は、走査された対象物から出る放射を結像 少なへとも第2後出エレメントの検出信号が受け取ら 【0011】第1後出エレメントの後出信号と同時ご

妨害信号および信号変動を抑制するために数学的に、好 号と第1後出エレメントによって把握される信号とか、 ましくは除算または滅算によって互いに結ばれるように

は、関節可能な共焦点絞りが顕微鏡の対物レンズの焦面 ために後出ユニットが準備され、この後出ユニットは核 数の共焦点検出チャネルを有し、これらのチャネルに 【0013】走査された対象物から出る放射を把握する

が有利である、走査ユニットを有する顕微鏡。 ネルに共通のレンズを準備し、この共通レンズは好まし くは一つの光学部材からなり、単一レンズからなること て作られる画像を写すために共焦点絞りの面に検出チャ

25 スプリッタ交換装置として形成され、これらのチャネル され、少なくとも一つのピーム・スプリッタがピーム・ ために検出ユニットが準備され、この放射は複数の共焦 点検出チャネルの中でヒーム・スプリッタを通じて分配 【0014】走査された対象物から出る放射を把握する

엉 面に配置されている、走査ユニットを有する顕微鏡。 【0015】匍御手段によって、少なへとも一つの開口

딿 スプリッタ交換装置の位置に応じて行われるように操作

4 の結像された要素の色収差を補信するために行われるよ ため、かつ/または顕微鏡および/または走査ユニット 【0016】 隅口絞りの移動が、特定の波長への調節の

るように操作される方法。 の都度結像された要素のために記憶された位置に行われ 像された要素を交換する場合に、阴口絞りの移動が、そ 【0017】制御手段による特に顕微鏡対物レンズの結

45 ĢŦ, 数の共焦点被出チャネルを有し、これののチャネルに

に、光線経路において検出エレメントに交換可能なフィ

閲整信号となっている配置。

5

走査するための方法。 【0012】第2検出エレメントによって把握される層

に接続する平面に配置され、蝦微鏡の対物レンズによっ

には、光軸の方向あるいは光軸に対して垂直に移動可能 な共焦点絞りが顕微鏡の対物レンズの焦面に接続する平

絞りの光軸に垂直の移動が、少なへとも一つのに一ム・

うに操作するための方法。

【0018】走査された対象物から出る放射を把握する

క్ర りに、少なくとも一つの被出エレメントに放射を伝達す に接続する平面に配置され、少なくとも一つの共焦点校 ために夜出ユニットが準備され、この夜出ユニットは複 関節可能な共焦点数りが顕微鏡の対物レンスの焦面

> ユニットを有する顕微鏡。 るための可視光線ファイバが直接準備されている、 班班

の上に共通の光学的交点を有する。 が被略的に示され、これらは、図2によれば中間画像2 【実施例】図 1 には、顕微鏡ユニットMと走査ヘッドS

も聞くことができる。 チューブにも、また有利に反転した顕微鏡の側面出口に 【0020】走査ヘッドSは、直立した顕微鏡のフォト

回式ミラー 1 4によって切替え可能な顕微鏡の光線経路 走査光線を結合するためのヒーム・スプリッタも示され 0と接眼レンズ11とを有する監視光線経路、ならびに 7、受信装四8、第1級類フンス9、第2級類マンメ1 リッタ3、対物レンズ4、供試体5、集光器6、光顔 か示されており、光곓 1、照明レンズ 2、ヒーム・スプ 【0021】図1には、照明走査と透視走査との間で旋

結されている。 4.2を通じて走査ヘッドSのレーザ結合ユニットに連 ーザを受け入れ、これは可視光線ファイバ14.1、1 【0022】レーザ・モジュール13.1、13.2はレ

X16、ならびに光線方向変換エレメント17.1、1 は、さらに近へに体やられる移動式のロリメート・ワン 7.2によって行われる。 【0023】町視光線ファイバ14.1、14.2の結合

の方向に絞り込まれる。 に準備されることが有利な、モニター・ダイオード19 ル、線路フィルタ21、ならびに中性フィルタ20の上 経路は、図示されていない回転可能なフィルタ・ホィー 【0024】部分通過式ミラー18によって、顆弦光線

ズ25からなる。 検出チャネル 26・1~26・4のための共通の結構レン 2、スキャナ23、主ヒーム・スプリッタ24、および 【0025】固有の走査ユニットは、走査対物レンズ2

放射フィルタ30、および受信エレメント31(PM ホール29、それぞれに独立した検出チャネルならびに 方向とに設定可能でかつ直径を変えることのできるピン 経路で反映し、この後に、光軸の方向およびこれに直角 スプリッタ28の方向に、狢袋ワンズ25の反数柱光線 **ズム27は、対政物5から来る光線を、二色性ビーム・** T)が配置されている。 【0026】結像レンズ25の背後にある方向変換プリ

ルとして、ステッピング・モータによって助力で切替え リッタ27、28が、複数の位置を有する分割器ホイー 回焼に形成される。 【0027】図5に概略的に示すように、ヒーム・スプ

わち、光線がファイバ入口に向かない場合には、光線は が、光線偏向器としてAOTFによって行われる、すな グル・モード・ガラスファイバにおけるUV光線の結合 【0028】 ガラスファイバ14.1、好ましくはシン

> ない光トラップに向けられる。 ファイバ入口のAOTFによって、例えば図示されてい

23 いのフンメ系の抵点距離は、フーザの光減距面可最適能 3は、結合のための図示されていないレンズ系を有し、 合に必要な開口数とによって決定される。 【0029】レーサ光袋を結合するための結合レンス3

共通に結合される。 〇TFを通じて却一または複数のファイバに個別または 氏レーザおよび多皿波長レーザが準備され、これらはA 【0030】フーサ・ホジュープ13、2元は、 母一波

た彼に蝦微鏡側で色混合器によって混合される。 同時に行うことができ、この放射は適合レンズを通過し 【0031】さらに、結合は複数のファイバによっても

切替え可能に形成されたピーム・スプリッタ・ミラー3 の混合も可能であり、概略的に図示された交換可能かつ 9によって行うことができる。 【0032】ファイバ人口における様々なレーザの放射

5

行ヘフーが放射は、 リンメート・フンズ 16 によってリ リメートされ、無限光線になる。 4.2のファイバ語から発安して結准はニットSに出て [0033] 图2と図3においてファイバ14.1、1

て、方向操作可能な何仰ユニット37による光軸に沿っ 走査ユニットにおいて変更可能である。 級ファイバ14.1、14.2までの距離は、本苑明では よって行むたるころは在生ためで、このフンズの巴技光 **た移動によって抵点合や根据を存する、 耳—のフンズに** 【0034】これが、中央方向操作ユニット34を通じ

23

6の移動効果を概略的に示す。 【0035】図34と図3かに、ロリメート・レンス

ついての光線の経路を示す。 [0036] 図3aでは、二つの罪なる破長人、人。に

낡 無点位置を保留するためには、レンズ位置SI、S2とい 人からの賠償は方向操作ユニット37によって変えられ **フンズ4の低点回ご、 ススクトラ低回の中均波表にしい** る。図示された両波長については、両波長のために同じ **人の今形成がれるのか、ファイバ塩とロジメート・フン** 【0037】このために、多色光源が、固定された結構

放射が無限に設定された対物レンズ4の燃点に出じ、 起放射が同じ平面に焦点を結ぶことは有利である。 【0038】これによって、蛍光顕微鏡の場合に、蛍光 8

8

も、さまざまな問起波長のためのさまざまな色和正のた 【0039】抵戮のレヤムパツレドムパ・ロコメータ

人、特に国教院の対告フン人の印存日を行うことがよる めに適用できる。さらにこれによって、はめ込んだレン 【0040】さまざまな波長のための複数の結合ファイ

45

圧を独立して行うことができる。 バおよびロリメート・レンズによって、 さまざまな色油

8 【0041】 ワンメ16の移動による耳波ロンメーショ

走査ユニット付顕微鏡、そのための配置および操作方法

特開平11-231222

ンは、移動式コリメート・レンズ16によって株点がプレバラートにおいて 2 方向に移動されて光学節面が吹々に検出される、2 走強の災災のためにも適用することができる。これは図3 bに成長人について図示され、この場合、設定位置S1、S2は集点位置F1、F1に対応する。

【0042】図2では、図3に図示されていない焦点合せレンズの約方に置かれたモニター・ダイオード19が使用され、特に特定のレーザ級における出力を切り難して質理し、場合によっては方向操作ユニット34の顕整 10信号を使用して安定化するために、走査ユニットの中に結合されたレーザ放射の永続的監視のために、期间ユニット36によって期間される直線または範囲速定式のフィルタ・ホィールずなわちフィルタ移動装置21と共に作動する。

【0043】モニター・ダイオード19による後出は、 現成光学の伝達システムに基づいてレーザ・ノイズおよび変勢を記録する。

(0044)この場合、検出された瞬間的レーザ出力から、収差信号を引き出すことができ、この信号は、走査モジュールに放射されたレーザ出力を安定化することを目的として、レーザまたはレーザに切り換えられた一つの強度変顕器(ASOM、AOTF、EOM、ジャック)に、オンラインで直接反応する。

(0045)そごで、フィルタ・ユニット21の方向膜作によって、強度の液長安定性とレーザ出力の管理が行われる。

【0046】検出部31(PMT)およびその筋膜の中央方面膜件ユニットとの膀胱によって、検出語母とダイメード19のモニター語母との回母語または語母数算を形成することによって、ノイスの減少が回話で、つの形式の両線中における強度の変動を減少するために、検出チャルの統当するセンサー語寺は、ビクセル画像情報としてビクセル共にモニター・ダイメードの语母に規格としてビクセル共にモニター・ダイメードの语母に規格にされる、例えば割り算される。

(0047)図1には、さまざまな方法で観整可能などンホール29を検出チャネル26.1~26.4の中に概略的に戻す。これらのピンホールは、特に光軸に垂直に、すなわち光軸の方向に移動可能に認置され、また周知の方法で、例えばはさみ式機構またはキャットアイ式機構によって直径を変えることができる。ピンホールの直径の関型は、この直径を、さまざまな監視波長におけるエアリーの円盤の直径に適合できるようにする。

8

【0048】図4と図5には、個別のハンポーツの顕数表がは移動のための方向操作単図38 対数認知に示され、いたものハンポーツは中央方向操作はニット34へのドーク数を払わる。

(0049)図4に、光軸方向におけるピンポールの方(0049)図4に、光軸方向におけるピンポールの方向操作可能な移動可能性を概略的に示す。この移動可能性は、光学的欠陥、特に長さ方向の色収差の補償のため

に有利である。この欠陥は、走査対物レンズ22において生じる可能性があるが、例えば換出チャネルに共通の 括像レンズ25においても生じる可能性がある。

(0050) さまざまな波長人、人パンいて、長さ方向の色収差によって、各ピンホール位置P1、P2に対応する名焦点位置が生じる。例えば顕微鏡の対物レンズの周知の指徴レンズを交換するとき、はめ込んだレンズの周知の長さ方向の色認差の場合に、方向操作ユニット34と制度移動手段38とによって、光軸に沿ったピンホールの自動的手段38とによって、光軸に沿ったピンホールの自動的が行われる。適用された動起波長への正確はディア・ディー

な観節を行うこれがたぎる。 【0051】―リの光学部女からなるこれが有色なすくアの後出チャットのでものは通常なのになるになるものになるになるになっています。

ての検出チャネルのための共通結像レンズ25を通じて、 技在対勢レンズ25によって作られる無限に合せた画像がピンボール平面に形成される。共通結像レンズ25は、周知の解決方法よりも改善された透過係数を生ぜしめる。それでも今はり、結像レンズと個別の検出チャネルにおける個々の顕鬆可能にフォールとの協動で、正確な顕整を行うことができる。

20 [0052]光線経路には、さまざまな二色性ビーム・スプリッタ28を適用される液長に応じて、これらの液長を適断して快出光線経路に導くために、はめ込むことができる。したかってさまざまな光線経路に、(図示されていない)分割総回転部すなわち分割器ホイールを 持まざまなできるだけ小さな分割器を振っした はまざまなできるだけ小さな分割器を接回させるために準備されているので、分割器は常に反射面の中でのみ移動される。

[0053] 分割器ホィールに取り付けられた分割器230 移は圧落に同じように顕整されることはできず、またはこれらの顕整内の変動、または標準くさび野路競差が軽々の光線偏向角を引き起こす可能性があるので、図5における図示にしたがって、その都度のピンボールの移動が、制御ユニット38により光線偏向に応じて光軸に乗びに行われる。

[0054]ここでは、図示されていない根側ユニット36によって駆動される分類器ポイールの上にある分割器28.1、28.2の二つの異なる位置が、概略的に示されており、これらは、ピンボール29の平面を光軸に発動する焦点位置に作用する。

(0055) これに関して、方向操作ユニット34によって筋御ユニット36、38により、ビンホール29の位置と分割器28のための分割器ホィール位置との結合が行われ、すなわち極々の分割器回転部のすべての分割45 器構成について、最適のビンホール位置が記載機関から取り出され、呼出し可能である。

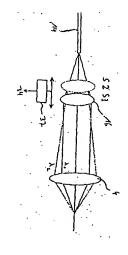
[0056]にれば、一つの特定の分割器ポイールの位因のみではなく、複数の分割器ポイールの位因にも関するもので、特にその都度の最適なピンポール位因が自動
50 的に関節される。

2.2.2 走査ユニット付顕微鏡、そのための配置および操作方法

特開平11-231222

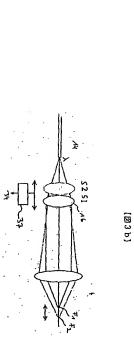
ピンホールの大きさは内径に適合される。 さまざまな内径を有するファイバの交換は容易になり、 り付けることが有利である。 て、追加の結合アンズなった、エンホールの後に依に取 のPMTの出口にどのように取り付けることができるか 人 140 やハンボー 130 11、 すなむも 11 14 150 回 **17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17. | 17.** 【0057】図6には、検出チャネルのピンホールを通 【0059】アンホールの開口は鯛藍回焼であるから、 【符号の説明】 [0058] これは、可視光線ファイバ38を使用し 3.1、13.2 レーザ・モジュール 2 ピーム・スプリッタ . 0 第2銭頭フンズ 【図面の簡単な説明】 第1歳限フンス 光斑 셏光器 無関係 ピーム・スプリッタ 光级 既民フンス 走費ヘッド 斑纹斑 受信被阻 按照フンメ ö S 23 8 5 2 8 • P1、P2 パンボーラ位置 39 ピーム・スプリッタ 技器21、ロコメーティング・ワンパ16、個数回給に 35、36、37、38 ダイオード19、フィルタ交 ယ ယ ა 2 ω ~ ယ ဝ 29 2 0 9 S1、S2、F1、F2 換点位置 40 四説光微ファムバ ンホール29のための局所方向媒体リニット PMT 中央方向操作ユニット 結合フンメ AOTF 超数日活ハンボージ(四口及び) 28.1、28.2 二色性ピーム・スプリッタ 方向変換プリズム 1~26.4 校出チャネル 中性フィルタ 部分通過式ミラー **光筏 石色 奴 取 エフメント ゴリメート・フソ**ス 旋回式ミラー 四説光説ファイン 放射フィルタ 猫なフソメ 生ピーム・スプリッタ **ソキャナ** 走査対物ワンス 級路フィルタ モニター・ダイオード

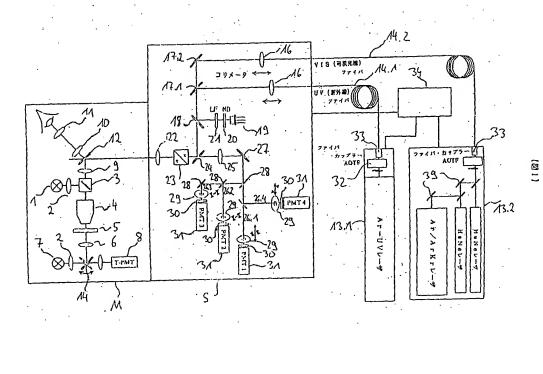
(⊠3a)



ا ج

1 6 1

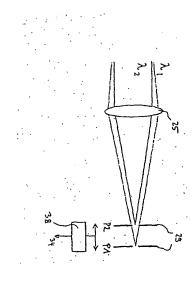




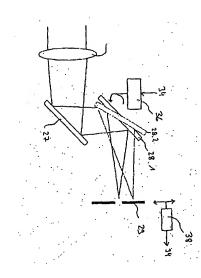
走査ユニット付顕微鏡、そのための配置および操作方法

[図2]

[四4]



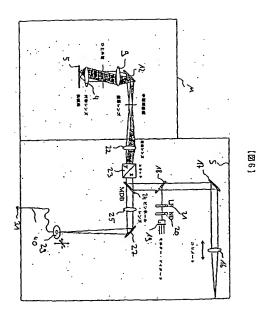
(**2** 5)



- 10 -

走査ユニット付額微鏡、そのための配置および操作方法

特開平11-231222



7 米淡 原 後間 後間 後間 後間 後間 後間 後間

34 中央方向操作ユニット 35、36、37、38 ダイオード19、フィルタ交 33 結合レンズ 32 AOTF 31 PMT 29 閲覧回信アンポール (周口絞り)30 放射フィルタ 40 可視光線ファイバ 05 S1、S2、F1、F2 焦点位置 換器21、コリメーティング・レンズ16、調整可能だ ンホール29のための局所方向操作ユニット P1、P2 ピンホール位置 39 ヒーム・スプリッタ

フロントページの洗ぎ

(72)発明者 ウルリッヒ シモン 98 4 D-07743 イエナ ルーテル ストラッ

D-07749 イエナ ブラントストレーム ストラッセ 45 15 (72)発明者 ベルンハルト グレブラー (72)発明者 ハルトムート ハインツ

D-07747 イエナ ジュディス・アウエ ル ストラッセ 17